

Gatespace Telematics byter namn till Makewave

Namnändringen stärker företagets profil som världsledande inom OSGi-baserade tjänsteplattformar.

GÖTEBORG, Sverige 16 Maj 2007 - Gatespace Telematics AB, en ledande leverantör av OSGi teknologi, distribuerade system och Java-baserade lösningar för tjänstebaserade arkitekturer tillkännagav idag att företaget byter namn till Makewave AB.

Namnbytet är ett led i att stärka företags profil som den ledande leverantören på marknaden av open source OSGi teknologi, Java-baserade plattformar och Java-kompetens. Namnbytet syftar även till att lägga grunden för en fortsatt internationell expansion under ett stärkt varumärke.

Christer Larsson, VD och grundare, kommenterar bytet av namn, "Namnbytet kom som en naturlig följd av våra framgångar utanför telematikområdet med våra produkter och tjänster. Våra produkter Knopflerfish, Ubicore och Lime används idag av globala företag inom så vitt skilda segment som kopiatorer, affärssystem, fordon och telekomutrustning. Vi har helt enkel vuxit ur telematik-kostymen."

Företagets olika produkter och konsulttjänster förknippas med avancerad teknik och hög kvalitet, och dessa samlas nu under det nya företagsnamnet. Produkterna innefattar OSGi plattformen Knopflerfish, det administrativa systemet Ubicore, och licenshanteringsprodukten Lime.

Om Makewave

Makewave AB är en ledande leverantör av distribuerade system och lösningar för tjänstebaserade arkitekturer. Företagets verksamhet innefattar både egna produkter och konsulttjänster. Produktbasen är Knopflerfish, en Java-baserad tjänsteplattform baserad på den s.k. OSGi teknologin. Företagets produkter och tjänster används av globala företag inom affärssystem, industrilösningar, telekom, digital mediadistribution, och fordonsbranschen. Makewave sysselsätter ca 20 personer och huvudkontoret har sitt säte i Göteborg, Sverige.

Läs mer på: www.makewave.com

För ytterligare information kontakta:

Christer Larsson

VD, Makewave AB

+46 31 701 46 50

E-mail: christer.larsson@makewave.com